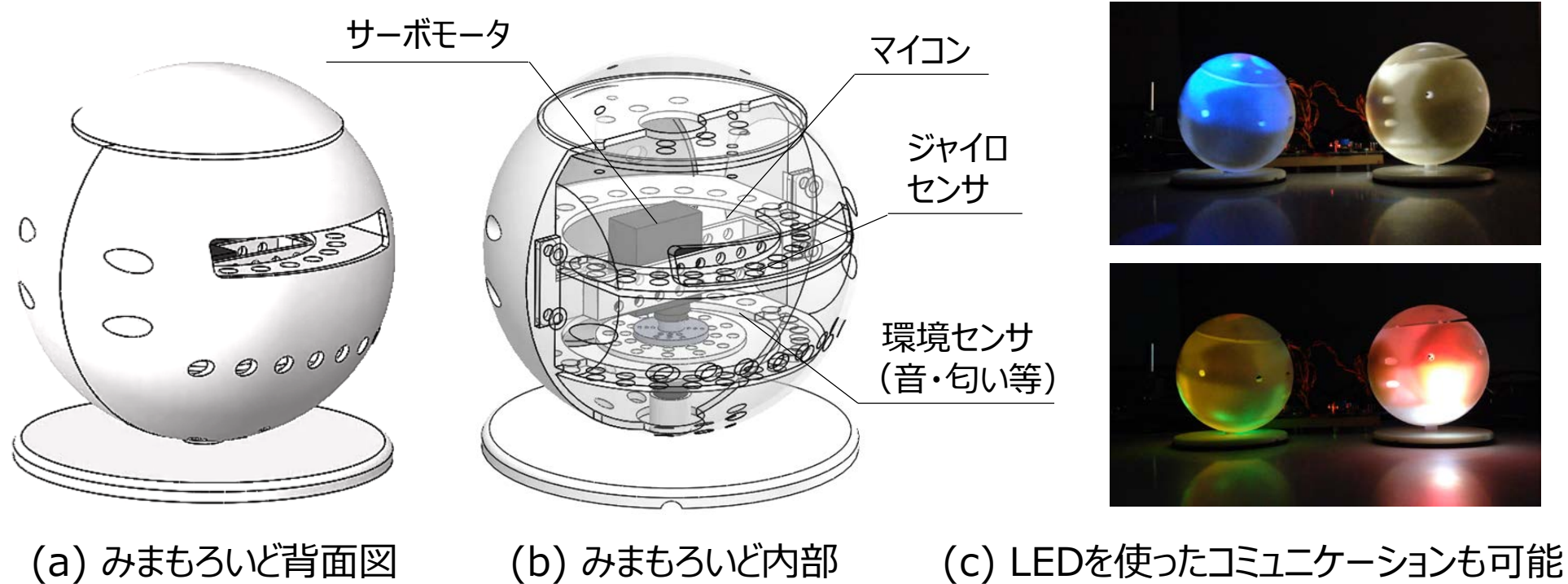


ミマモロイド[®] ((MIMAMOROID))

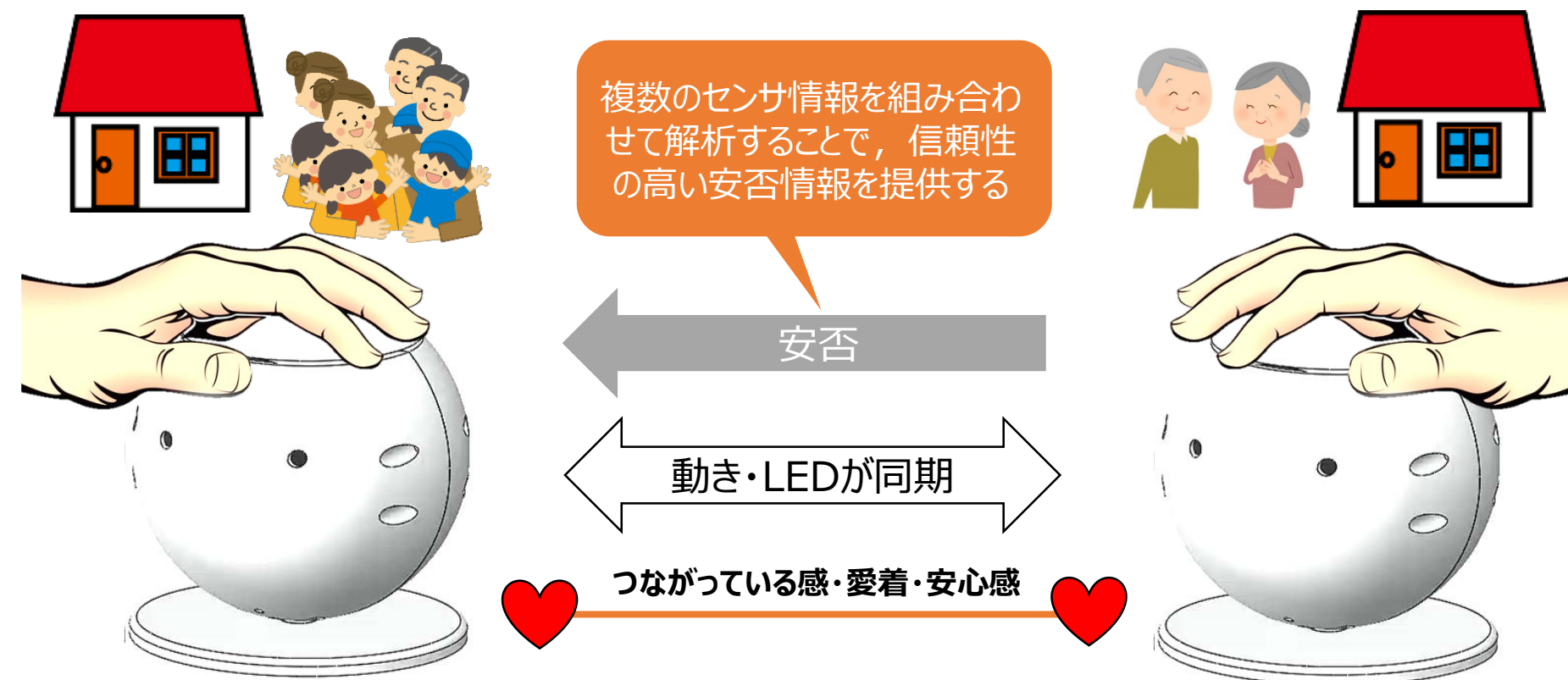
概要 —仕組みとその使い方について—

ミマモロイド[®] の構造 ((MIMAMOROID))



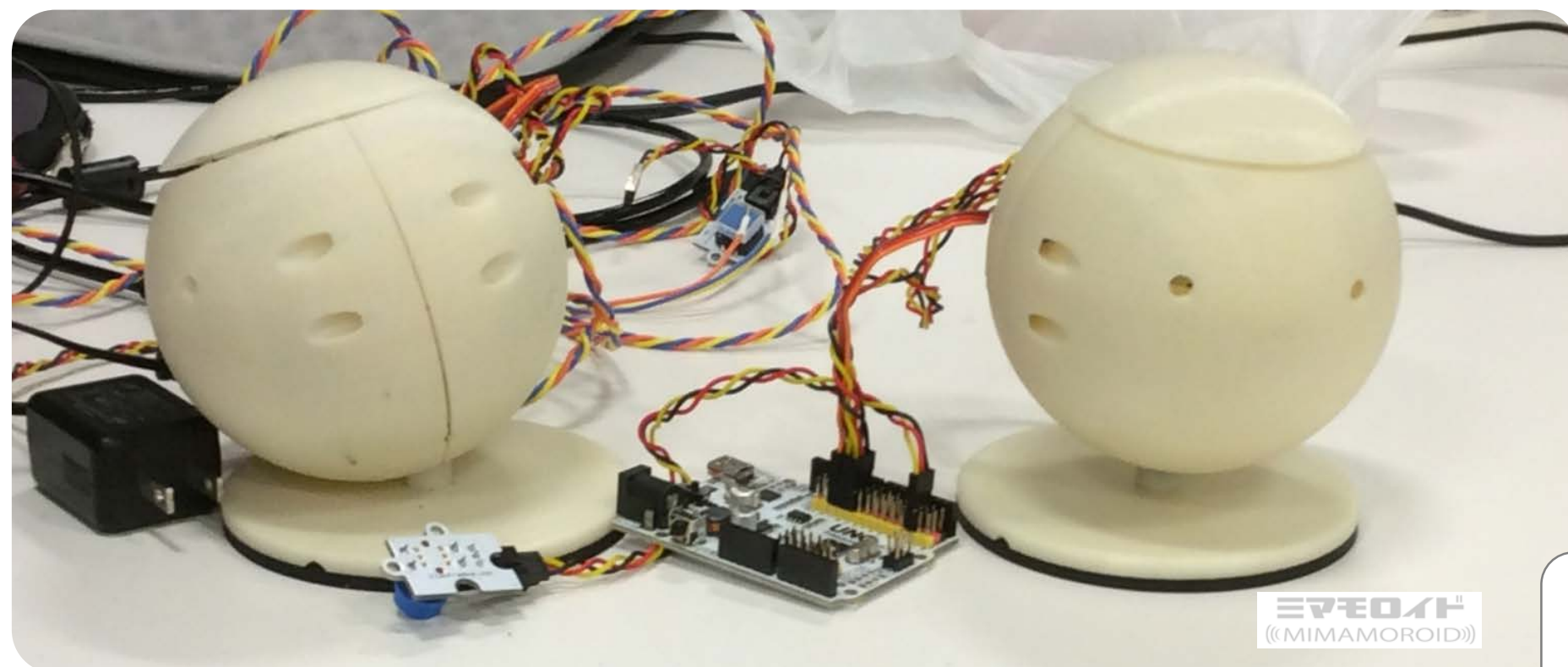
- 1) ジャイロセンサによりロボットの揺れを検出し、サーボモータを駆動することで首振り動作を実現する。
- 2) 監視されていると感じるカメラやGPS等は非搭載。匿名性の高い情報のみをモニタリングする。

ミマモロイド[®] の使い方 ((MIMAMOROID))



触れること (タッチセンサ) ・近づくこと (人感センサ) ・子供の声 (騒音センサ) によって、搭載されたLEDが明るくなる。お互い、元気に過ごしてるよ! というのを、自然に伝える。使用者がロボットに対して能動的に動きかけない場合でも安否を通知。

ミマモロイド[®] のプロトタイプと使用シーン (離れて暮らす孫と祖父の場合) ((MIMAMOROID))



みまもろいどプロトタイプ。マイコン、4色LED、騒音センサ、サーボモータを実装。

①おじいちゃん元気かな (ロボットを動かす)

③おじいちゃんも元気みたい! よかった。

LEDの状態も同期するため、今日の気分や体調なども伝えられる

動き・LEDが同期

つながっている感・愛着・安心感

ロボットを介した新たなコミュニケーション

②孫たちは今日も元気のようにだ。おじいちゃんも元気にしとるよ。 (ロボットを動かす)